

Variograma de facies

Salvador Pintos

febrero 2014

1. El variograma

Si se considera en una región del espacio, D , una propiedad petrofísica como porosidad, saturación, permeabilidad, etc., el *paradigma estocástico* en las geociencias consiste en asumir que esta función es una realización de un proceso estocástico $Z(x)$, $x \in D$.

Dados un par de puntos (x, y) , una medida natural del cambio en Z al pasar de x a y es el variograma:

$$\gamma(x, y) = \frac{1}{2} E (Z(y) - Z(x))^2$$

donde se nota E al valor esperado de una variable aleatoria.

Si el proceso es estacionario el variograma depende sólo del vector, $h = y - x$, diferencia entre los puntos, y no de la posición; el variograma es entonces una función $\gamma(h)$. De aquí en adelante se asumirá que el proceso es estacionario.

1.1. Su relación con la covarianza

Cuando el proceso es estacionario $Cov(Z(x), Z(y)) = Cov(h)$, ya que sólo depende de h ; y se establece una relación simple:

$$Cov(h) + \gamma(h) = Cov(0) \text{ constante}$$

siendo esta constante $Cov(0)$ la varianza del proceso que en geoestadística se denomina *sill* del variograma.

2. Variograma de variables indicadoras

Sea una facies, F , donde la probabilidad de que en un punto arbitrario, x , se presente F es p . La variable indicadora de F es:

$$I(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } x \in F \quad (\text{probabilidad } p) \\ 0 & \text{si } x \notin F \quad (\text{probabilidad } 1 - p) \end{cases}$$

Su valor esperado $E(I(x)) = p$, constante.

Interesados en la continuidad espacial de la facies, dados los puntos x e y , se llamará t a la probabilidad de que F esté presente en ambos.

La expresión $(I(y) - I(x))^2$, que da origen al variograma, es una variable aleatoria discreta dada por la tabla de valores :

$$\begin{bmatrix} & \frac{I(y) = 0}{\mathbf{0}} & \frac{I(y) = 1}{\mathbf{1}} \\ \frac{I(x) = 0}{\mathbf{0}} & & \\ \frac{I(x) = 1}{\mathbf{1}} & \mathbf{1} & \mathbf{0} \end{bmatrix}$$

ya que es nula si en ambos puntos la facies está presente o ausente, $I(x) = I(y)$, y es uno en caso contrario $I(x) \neq I(y)$.

Sus respectivas probabilidades deducidas al tener en cuenta que las marginales deben sumar p o $1 - p$ son:

$$\begin{bmatrix} & \frac{I(y) = 0}{1 + t - 2p} & \frac{I(y) = 1}{p - t} \\ \frac{I(x) = 0}{1 + t - 2p} & & \\ \frac{I(x) = 1}{p - t} & p - t & t \end{bmatrix}$$

y recordando que el valor esperado de una discreta se obtiene sumando los productos de ambas tablas (valores por probabilidad) se tiene: $E(I(y) - I(x))^2 = 2(p - t)$. Luego:

$$\gamma(h) = 1/2 E(I(y) - I(x))^2 = p - t$$

Observando la matriz anterior se tiene:

$$\gamma(h) = Prob(I(x) = 1 e I(y) = 0)$$

es decir, el variograma es la probabilidad de que la facies esté presente en el punto x y ausente en y

o viceversa:

$$\gamma(h) = Prob(I(x) = 0 e I(y) = 1)$$

2.1. En caso de independencia

Más allá del Rango de influencia, cuando $I(x)$ e $I(y)$ son independientes, $\gamma(h) = Prob(I(x) = 1) Prob(I(y) = 0) = p(1 - p)$

2.2. La covarianza

$Cov(I(x), I(y)) = E(I(x), I(y)) - (EI(x))^2$ la tabla de valores del primer término es:

$$\begin{bmatrix} & \frac{I(y) = 0}{\mathbf{0}} & \frac{I(y) = 1}{\mathbf{0}} \\ \frac{I(x) = 0}{\mathbf{0}} & & \\ \frac{I(x) = 1}{\mathbf{1}} & \mathbf{0} & \mathbf{1} \end{bmatrix}$$

considerando la misma tabla de probabilidades el único producto no nulo es t , el valor esperado es t . entonces:

$$Cov(h) = Cov(I(x), I(y)) = t - p^2$$

se mantiene la relación $\gamma(h) + Cov(h) = p - t + t - p^2 = p(1 - p)$ constante.